

Images Description and Claims (16 Kb)

(12) INTERNATIONAL APPLICATION PUBLISHED UNDER THE PATENT
COOPERATION TREATY (PCT)

(11) WO 03/083416

(13) A1

(21) PCT/JP03/03979

(22) 28 March 2003 (28.03.2003)

(25) Japanese

(26) Japanese

(30) 2002-90296

28 March 2002

JP

(28.03.2002)

(43) 09 October 2003 (09.10.2003)

(51)⁷ G01H 9/00, 1/10

(54) TORSIONAL VIBRATION MEASURING INSTRUMENT

(71) KABUSHIKI KAISHA TOSHIBA [JP/JP]; 1-1, Shibaura 1-chome, Minato-ku, Tokyo 105-8011 (JP).

(71) 株式会社 東芝 (KABUSHIKI KAISHA TOSHIBA) [JP/JP]; 〒105-8011 東京都 港区 芝浦一丁目 1番 1号 Tokyo (JP).

(72) KURODA, Hidehiko [JP/JP]; Toshiba-Rokkakubashi-apaato 2, 208, 5-2,

(75) Saitobuncho, Kanagawa-ku, Yokohama-shi, Kanagawa 221-0811 (JP).

KANEMOTO, Shigeru [JP/JP]; 65-19, Tomiokanishi 1-chome, Kanazawa-ku, Yokohama-shi, Kanagawa 236-0052 (JP). SATO, Michio [JP/JP]; 2-20, Shonantakatori 2-chome, Yokosuka-shi, Kanagawa 237-0066 (JP). OYAGI, Kiyoto [JP/JP]; 790-8, Nasecho, Totsuka-ku, Yokohama-shi, Kanagawa 245-0051 (JP).

(72) 黒田 英彦 (KURODA, Hidehiko) [JP/JP]; 〒221-0811 神奈川県 横浜市神奈

(75) 川区 斎藤分町 5-2 東芝六角橋アパート 2 208 号 Kanagawa (JP). 兼本

茂 (KANEMOTO, Shigeru) [JP/JP]; 〒236-0052 神奈川県 横浜市金沢区 富

岡西 1 丁目 6 5-19 Kanagawa (JP). 佐藤 道雄 (SATO, Michio) [JP/JP]; 〒

237-0066 神奈川県 神奈川県横須賀市 湘南鷹取 2 丁目 2-20 Kanagawa

(JP). 大八木 清人 (OYAGI, Kiyoto) [JP/JP]; 〒245-0051 神奈川県 横浜市戸

塚区 名瀬町 790-8 Kanagawa (JP).

(74) INOMATA, Yoshiaki, et al; c/o Toyo International Patent Office, TG115 building, 6th Floor, 1-15-7, Toranomon, Minato-ku, Tokyo 105-0001 (JP).

(74) 猪股 祥晃 (INOMATA, Yoshiaki), et al; 〒105-0001 東京都 港区 虎ノ門 1 丁目 15 番 7 号 TG 115 ビル 6 階 東陽国際特許事務所内 Tokyo (JP).

(81) JP, US

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCT gazetteの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイドノート」を参照。

(81) 指定国(国内): JP, US.

(84) 指定国(広域): ヨーロッパ特許(DE, FR).

添付公開書類:

— 国際調査報告書

(57) 要約: ねじり振動計測装置は、ねじり振動を計測すべき対象回転体(5)の表面に軸方向に所定の距離を置いて配置された複数の反射手段(6、7)と、前記複数の反射手段に照射すべき繰り返しパルス光線を出射するパルス光照射手段(1、2)と、前記出射されたパルス光線を伝送する送信用伝送手段(3、4)と、を有する。さらにねじり振動計測装置は、前記伝送されたパルス光線を前記複数の反射手段に照射し、前記複数の反射手段によって反射された複数の反射パルス光線をそれぞれ受光する複数の受信手段(8、9)と、前記受光された複数の反射パルス光線を伝送する受信用伝送手段(3、4)と、を備えている。さらにねじり振動計測装置は、前記受信用伝送手段によって伝送された複数の反射パルス光線を検知する複数の検知手段(12、13)と、前記複数の検知手段がそれぞれ出力する複数のパルス出力信号を処理して対象回転体のねじり振動周波数を演算する信号処理手段(14)と、を備えている。